

成为全球客户最值得信赖的方案提供商

立讯精密工业股份有限公司

Luxshare Precision Industry Co.,Ltd.

IPDC • 南京研发中心

📍 Add: 中国 江苏省 南京市 秦淮区 紫云智慧广场 2号楼

IPDC • 深圳研发中心

📍 Add: 中国 广东省 深圳市 龙华区 观澜街道新澜社区观光路1301-80号银星智界二期3号楼

🔊 研发岗位正在热招 加入我们!!!

吴女士 TEL: 18105185415 E-mail: Xinxin.Wu@luxshare-ict.com

立讯精密工业股份有限公司

成就客户 / 使命必达 / 持续创新 / 同心同行 / 自驱成长

337位

《财富》世界500强榜单



A

CDP气候变化评级

1位

中国电子元件行业骨干企业

单项冠军企业

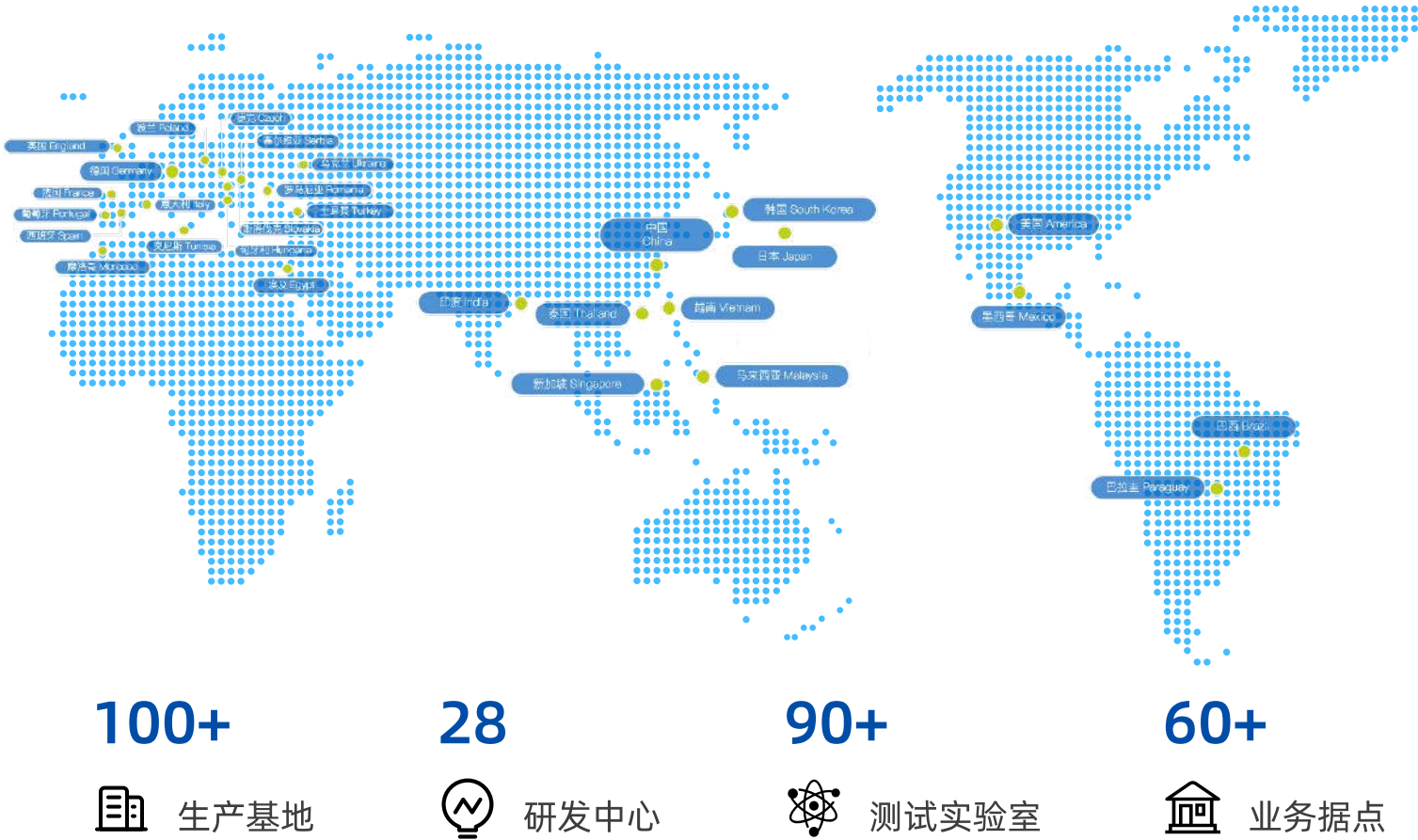
国家级制造业

TOP 50

企业概况

立讯精密工业股份有限公司（股票代码：A股 002475.SZ， H股 02475.HK）， 成立于2004年5月24日， 2010年9月15日在深圳证券交易所成功挂牌上市， 2026年7月9日在香港联合交易所上市， 实现A+H双资本平台发展。

公司致力于为消费电子产品（智能手机、智能可穿戴设备、混合虚拟现实设备、声学模组、无线充电模组、LCP天线、震动马达、VCM等）、汽车领域产品（汽车线束、汽车连接器、智能座舱、智能驾驶等）以及企业通讯产品（高速互联、光模块、散热模块、电源、基站天线、基站滤波器等）提供从核心零部件、模组到系统组装的一体化智能制造解决方案。



立讯精密·智能终端中央研发中心(IPDC)

Company Profile

- 立讯精密·IPDC专注于智能穿戴、智能影像、智能声学、智能眼镜、AI智能硬件与机器人等产品的研发、生产及全球交付，为全球客户提供一站+全栈的ODM服务。
- 立讯精密·IPDC在深圳、南京、苏州和中国台北设立研发中心，建立了完整的智能终端全栈产品研发能力，构建了从研发到量产的端到端ODM服务平台，依托强大的智能化工厂、高度自动化和柔性生产能力，形成了全栈技术研发优势和全球化产业布局，致力于打造更多的“技术无人区”的创新产品，持续服务全球客户。

一站 + 全栈ODM解决方案

研发设计

光学设计 硬件、结构
软件方案 声学方案
天线射频 热设计

智能工厂

信息化、自动化、智能化
全制程覆盖 追求卓越
不断迭代与演变

垂直整合

多领域、多品类的垂直整合
从零件到系统整合方案
高效率、高质量、最大效益

全球化

全球布局
国际化人才队伍
本地化管理

自动化

专业的自动化方案团队
通用化、柔性化
AI智能

质量管控

研发测试 生产测试
专业领域实验室
可靠性实验室

ODM研发与定制化能力

R&D and Customization



产品设计

ID/MD & UX设计
创新外观设计



硬件设计

电路设计 | 结构设计
硬件开发与验证



光学设计

光学方案设计
成像与显示优化



软件研发

嵌入式开发 | App开发
算法与系统开发



仿真设计

结构仿真 | 光学仿真
性能模拟与优化



人因工程

人体工学设计
佩戴体验优化



天线射频

天线设计 | 射频优化
信号性能提升



双目AA

双目对齐与校准
画质与融合优化



声学设计

声学方案设计
音质与降噪优化



研发测试

功能测试 | 性能测试
可靠性与认证

产品品类展示

Product Category



VR/AR眼镜



智能眼镜



AR/VR配件



智能机器人



便携智能音箱



会议音箱



回音壁音箱



头戴式耳机



入耳式耳机



骨传导耳机



开放式耳机



真无线耳机



AI智能硬件



智能家居



智能影像

云雀三代(LarkGen 3)

全彩AR眼镜一站式解决方案



注：图片仅供参考，产品以实际展出为准

全彩双目异显

全彩x-cube光机+刻蚀波导 高亮清晰
系统级画质校正 高画质与高均匀性
双目合像AA 像素级视差光轴对齐
极致入耦效率匹配与光效优化
顺应双眼自然视线视轴设计

轻量化机身

高档眼镜材质、潮流百搭
超薄超窄设计、舒适佩戴
30+人因工程设计均衡配重
标准化镜腿兼容多种光学整机方案。

“双芯”系统架构

低功耗MCU+AR1 兼顾强劲性能与长续航
软件框架归一化和模块化 大幅降低负载



第一视角高清摄像头

高清拍照/录像超低时延
全栈图像算法

声学系统

大单元双立体声扬声器
定向传声防漏音
5Mic+VPU 精准清晰拾音
自研智能降噪、定向拾音、ANC算法

AI随身入口

云端智能大模型
端侧量化小模型

长效续航

全天候使用
边充边用

云雀 Air(Lark Air)

业界首款超小型全彩 LCoS一拖二整机解决方案

与光峰科技、慕德微纳联合研发



• 指尖之上的显示引擎

0.25cc 超微体积

• 毫瓦功耗，千尼特入眼亮度

1500nits@100%APL 300mW

注：图片仅供参考，产品以实际展出为准

搭载全彩单片刻蚀 SRG



能效双优·持久续航

低功耗架构与高入眼亮度兼得，
100%APL分辨率显示无功耗提升



双出瞳·原生 3D

双出瞳光学设计，单光机驱动
双目异显，原生呈现立体视界。



居中架构·设计自由

光学系统居中布局，释放
设计空间，ID 形态灵活可塑。



包角定制·角度精调

镜面包角与倾角按需精准设计，
适配多样化光学形态需求。



虚像可调·消除 VAC

虚像距可调，光学结构上消除辐辏
调节冲突(VAC)



架构降本·性能不减

以光学架构创新实现系统级
成本优化，更少光机、更优表现。

01 X-cube Micro LED 全彩光机



产品亮点

- 极致微型：超小体积
- 原生全彩：定制镀膜合光
- 高亮低耗：少阶次新架构
- 超高适配：一体化易集成

全彩x-cube光机

显示源类型大小	0.1"
显示源分辨率	500*380
体积（排水）	~0.18cc
FOV	25°

02 折超混合 Micro LED 单绿光机（与南京大学联合创新）



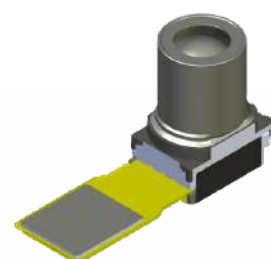
产品亮点

- 极致小型化：创新超表面透镜
- 高锐利画质：精准调控光相位
- 高光通量：2P+1M架构优化

折超混合光机

显示源类型大小	0.13"
显示源分辨率	640*480
体积（排水）	~0.12cc
FOV	30°

03 Front-lit LCoS全彩光机



产品亮点

- 超微型化：0.33cc突破体积极限
- 高清全屏：720×720高解析度
- 成熟量产：高良率兼顾成本

Full-color 0.17" Front-lit LCoS

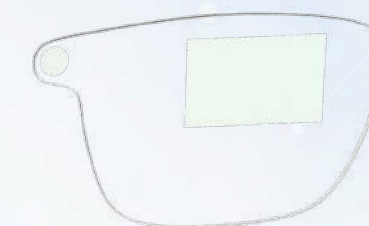
显示源类型大小	0.17"
显示源分辨率	720*720
体积（排水）	~0.33cc
FOV	30°

01 2D HOE waveguide

Color	Mono Green
Field of view	25° (D)
MTF	30% @ 6.5 lp
Eye glow	3%

产品亮点

- 多元形态：平面曲面灵活定制
- 极致防漏：漏光率仅3%保隐私
- 高清画质：MTF 30%高对比度

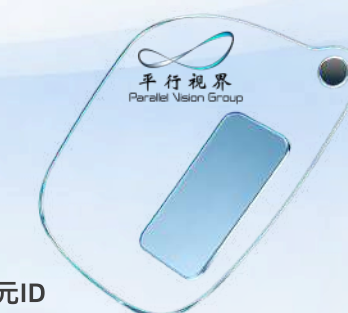


02 PVG波导（与东南大学&平行视界联合创新）

Color	Full Color
Field of view	16° (D)
MTF	40% @ 6.25lp
Eye glow	3%

产品亮点

- 高光效长续航：低功耗高亮，适配户外
- 极低背向漏光：保护隐私，改善观感
- 高自由度定制：短周期低成本，适配多元ID



03 T-LEN Camera

Image size	1/3.6" IMX 681
Pixel size	1.0 μm x 1.0 μm
FOV H/V/D	77.4°/61.9°/ 90.1°
Lens structure	6P+1T-lens

产品亮点

- 创新镜片：6P+1G精准对焦
- 前沿T-Lens：电控调焦极速响应
- 视场稳定：无机械位移防呼吸效应



创新产品--机器人

家庭陪伴机器人

● AI Home

智能
家居

陪伴

- 智能陪伴
- 健康管理
- 影音娱乐

- 定时巡逻
- 异常检测

家庭
安防



● 家庭陪护机器人



全自研底盘

高性能电机与精准运动控制，支持低噪声、高扭矩移动。



多传感器环境感知

融合激光雷达与3D视觉，实现感知环境变化。



异常检测

基于AI视觉与多传感器融合，识别老人摔倒等异常事件并及时告警。



声学解决方案

多麦克风阵列与AI降噪，支持远场拾音、声源定位与立体声播放。



运控算法

融合视觉等多传感设备的SLAM，实现智能识别、导航和避障。



智能投影

集成自动校正的投影模组，支持地面/墙面投影。

AI桌面机器人

LUXSHARE ICT
立讯精密

智能交互

语音唤醒
问答陪伴

学习辅导

作业识别
投影讲解

平面跟随

随手互动
上下而行



● AI桌面机器人

一个能听、能看、能讲、能投的桌面学习伙伴

让提问有回应，让理解看得见，让努力被鼓励



端侧低延迟语音交互

融合语音唤醒、VAD、ASR与本地TTS，实现低延迟语音交互。



投影视觉空间融合

通过视觉标定、透视变换与ROI映射，实现内容正确投影。



Agent任务编排

基于Agent与任务状态机，统一调度各硬件模块。



多模态感知与理解

融合语音、视觉与设备状态，通过端云协同实现意图理解与内容分析。



端云协同视觉分析

端侧目标检测与预处理，云端多模态模型完成解析、判题。



视觉跟踪与运动控制

基于视觉关键点检测与空间坐标映射，实现目标跟踪、和机械臂跟随